



- Função protetiva de anti-esmagamento disponível.
- Regulagem de limites de para de forma automática.
- Modo de regulagem eletrônico disponível.
- Detecção automática dos tempos do motor, alta precisão no posicionamento.
- Modos de toque curto e toque contínuo disponíveis.
- Possibilidade de definir limite intermediário.
- Função de auto proteção térmica, o motor funciona continuamente por um período de 4 minutos, após o período de funcionamento contínuo o motor desliga automaticamente para a proteção dos componentes, chegando a uma temperatura máxima de até 110°C.

<p>⚠ Cuidado</p> <p>Evitar contato com água.</p>	<p>Sem força bruta</p>	<p>Nenhum dano intencional</p>
<p>Ao instalar, preste atenção ao ângulo dos fios. Impedindo a entrada de água</p>	<p>Sem produtos químicos corrosivos</p>	<p>Não é à prova d'água</p>

Cuidados na instalação

Verifique a tensão e a potência antes da instalação. A instalação do produto deve ser feita por orientação de técnicos profissionais, para evitar lesões e danos causados por instalações incorretas. Selecione o motor de acordo com a potência correta para evitar sobrecarga do motor.

Para verificara capacidade de carga siga a seguinte formula:

Capacidade de Carga (KG) = Torque nominal (N.m.) / raio do tubo (mm) x 70
 EXEMPLO: Motor de 20Nm com um tubo de 60mm. $20/(60/2) \times 70 = 45\text{KG}$

Fiação

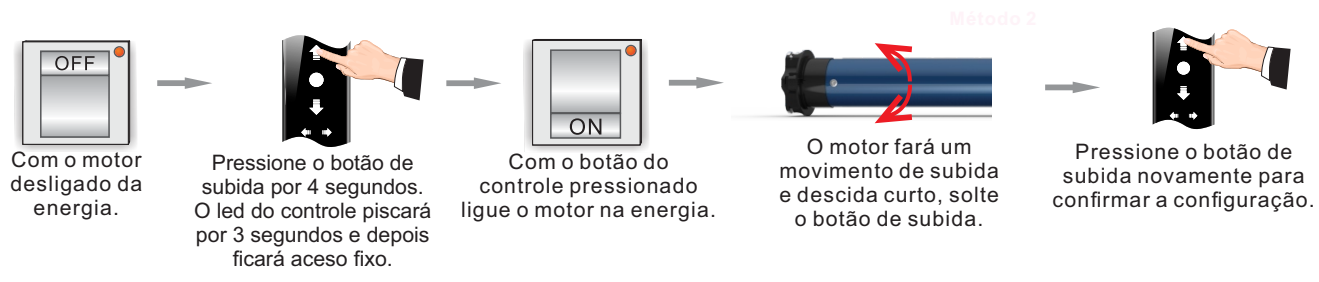


⚠ Atenção

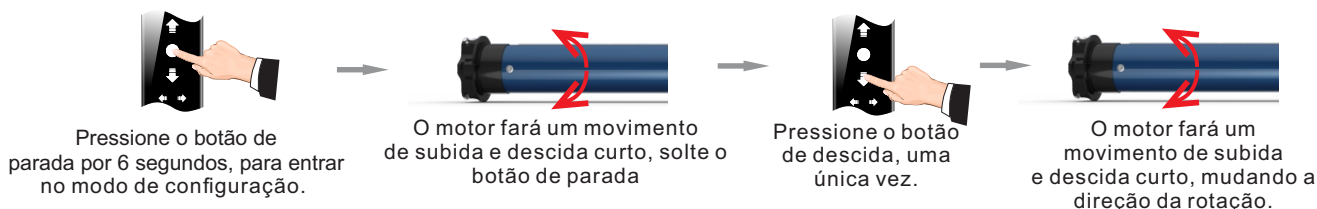
Para utilizar o sistema de regulagem de parada automática é obrigatório o uso de conector de metal semelhante a estes:

**Para regular o motor sem o conector de metal siga o passo a passo método 3.*

1. Configurando o motor

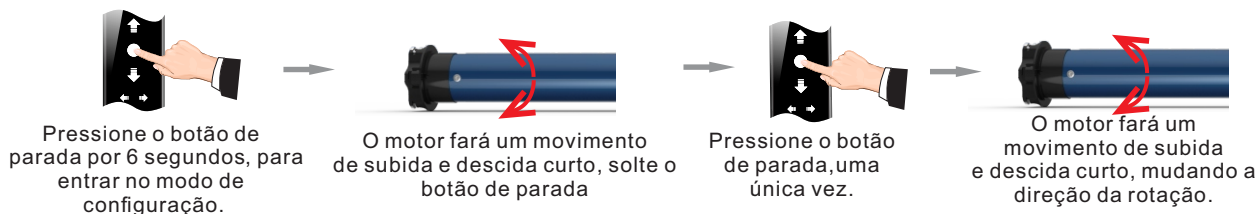


2. Mudança da rotação do motor



3. Motor em toque curto

OBS: motor vem com toque curto como padrão de fábrica, só é possível fazer a alteração para movimentação contínua, após a configuração dos pontos superiores e inferiores.

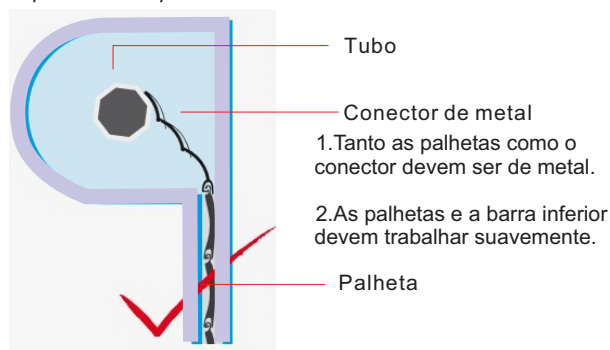
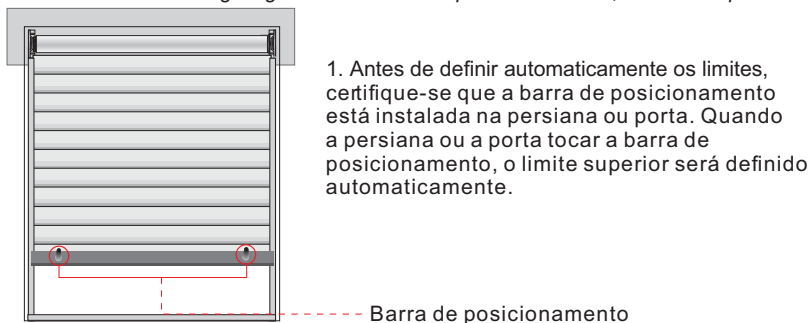


*** OBSERVAÇÃO:** O motor em modo de toque curto, pressione o botão de subida ou descida por 2 segundos o motor se moverá continuamente. Quando os limites superior e inferior forem definidos, o motor mudará para o modo de movimento contínuo automaticamente.

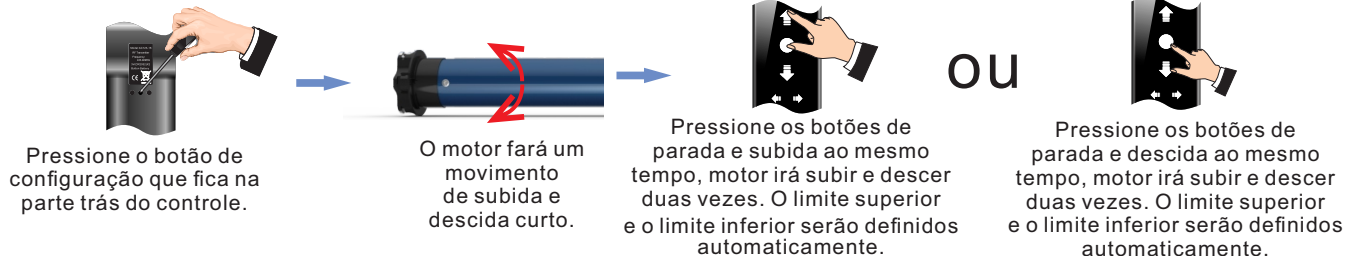
4. Configuração do limites de parada.

***Os motores são configurados na sensibilidade 10, caso sejam desconfigurados eles voltam a sensibilidade 4 padrão de fábrica. Se o motor parar em seu funcionamento por está muito sensível é recomendável que diminua o nível de sensibilidade.**

***Quando for feita a regulagem dos limites superior e inferior, o limite superior será sempre definido primeiro..**

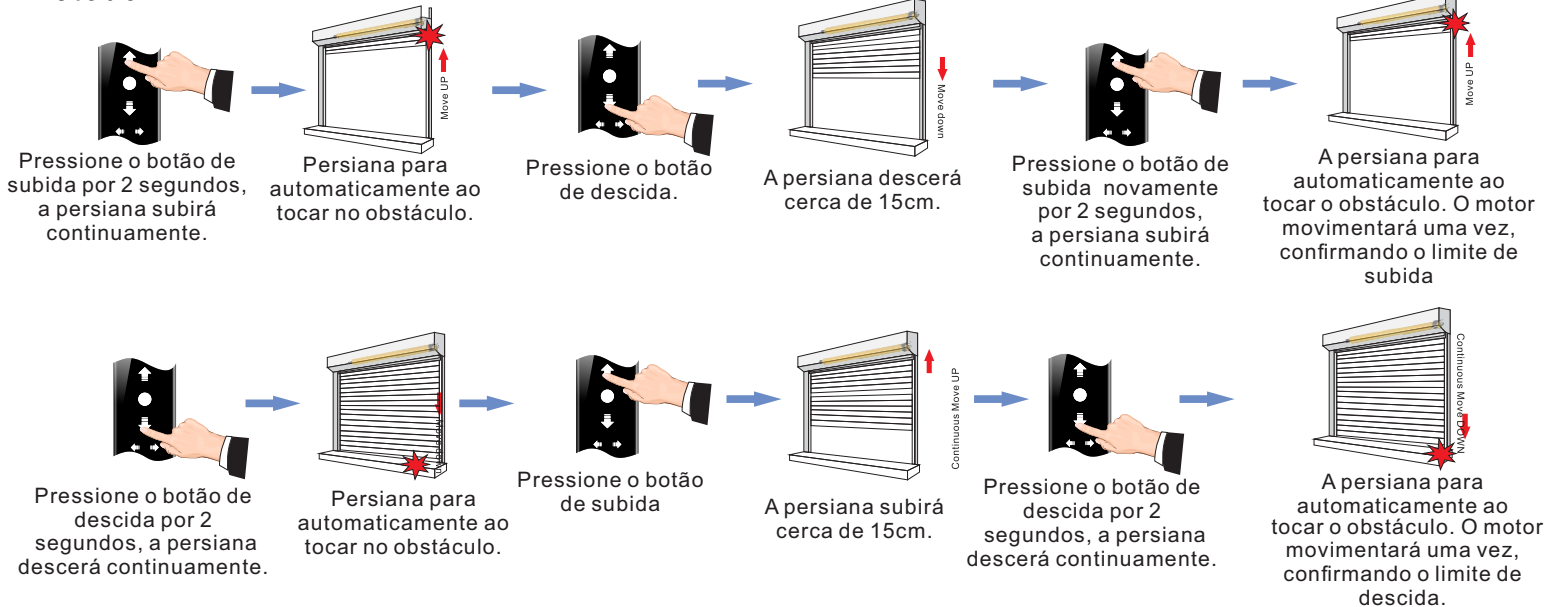


Método 1



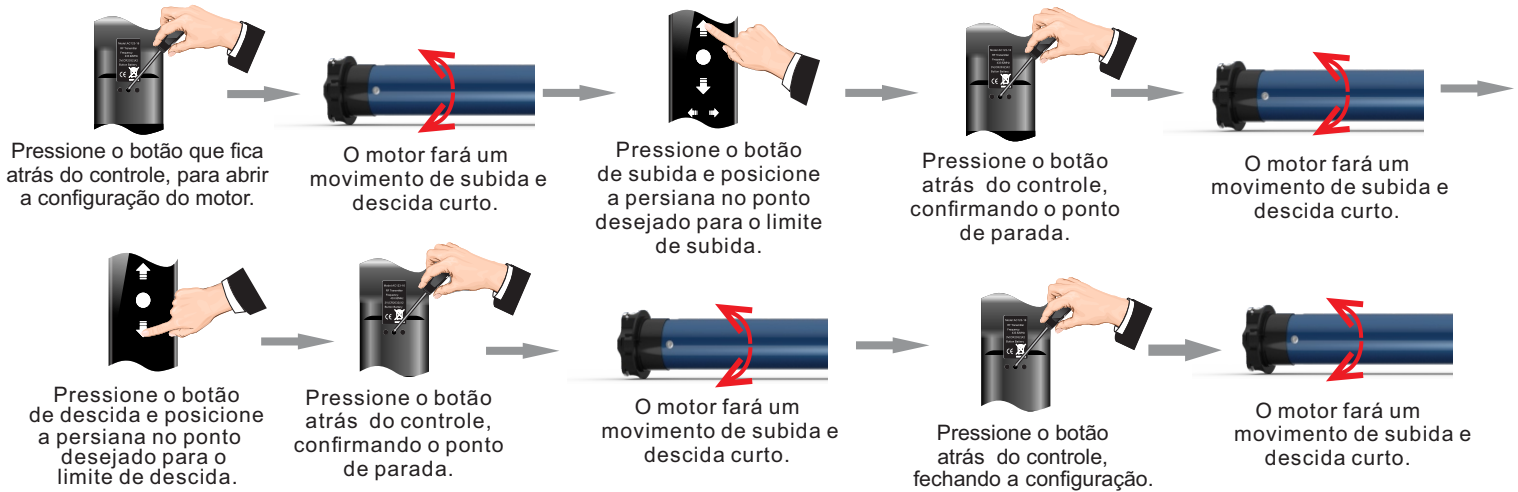
⚠ *Para utilizar o sistema de regulagem de parada automática é obrigatório o uso de conector de metal e o motor com sensibilidade 10, para regular o motor sem o conector de metal siga o passo a passo método 3.*

Método 2

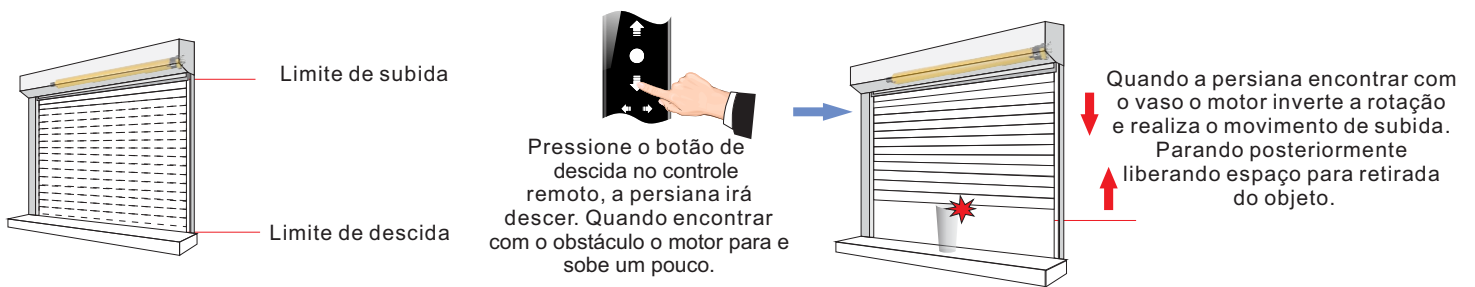


Método 3 - Regulagem eletrônica

Para esse tipo de regulagem não é obrigatório o uso do conector de metal

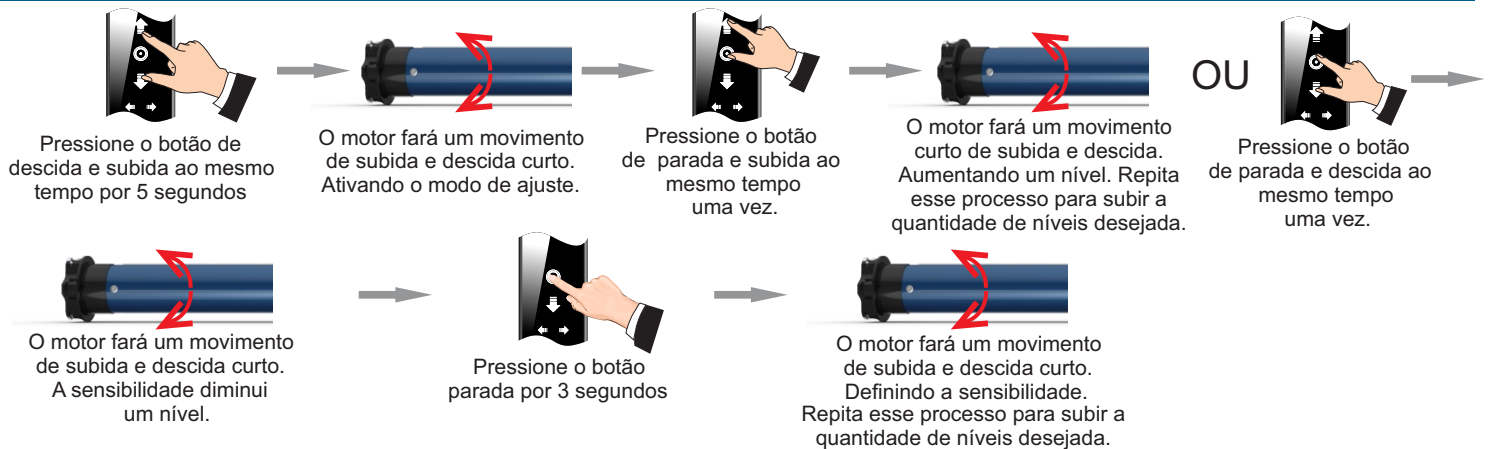


5. Testando o anti-esmagamento do motor.



6. Ajuste de sensibilidade

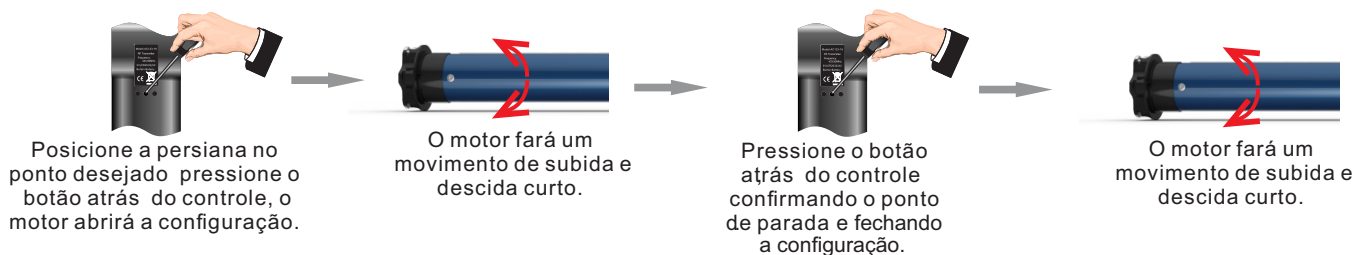
Existem 10 níveis de sensibilidade ajustáveis disponíveis. O nível 10 é o mais sensível e o nível 1 o menos sensível. Recomendamos que o motor seja utilizado no nível 10.



**Os motores são configurados na sensibilidade 10, caso sejam desconfigurados eles voltam a sensibilidade 4 padrão de fabrica. Se o motor parar em seu funcionamento por está muito sensível é recomendável que diminua o nível de sensibilidade.*

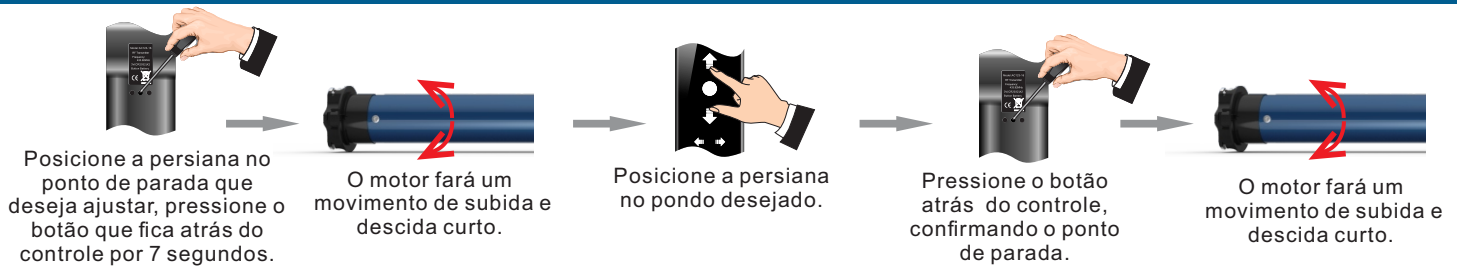
7. Configuração de paradas intermediárias

Obs: Não ocorrendo nenhuma ação dentro de 30 segundos o motor sairá do modo de configuração automaticamente.



8. Reajuste de pontos de parada

**Depois de regulado os pontos de subida e descida é possível fazer um reajuste deles.*



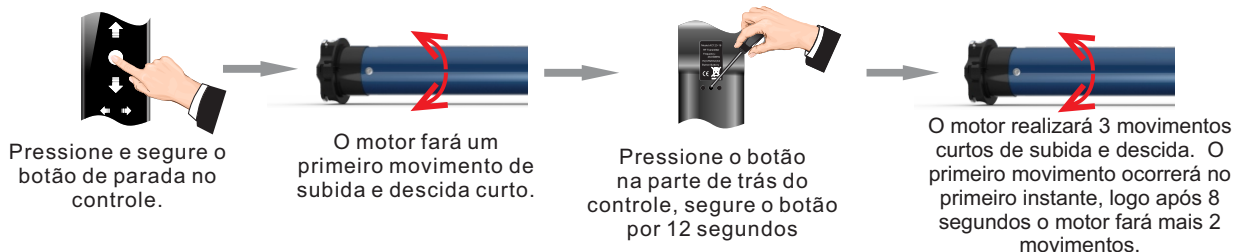
9. Apagando ponto de parada



10. Apagando um controle do motor



11. Reconfiguração de fabrica



12. Informações adicionais

A. No máximo 3 posições limite diferentes podem ser definidas, e os 2 limites mais distantes são chamados de limite SUPERIOR e limite INFERIOR. O outro limite é chamado de limite INTERMEDIÁRIO.

B. Se o primeiro limite for o limite SUPERIOR, todos os outros limites só podem ser definidos abaixo dele. Se o primeiro limite for o limite INFERIOR, todos os outros limites só podem ser definidos acima dele.

C. Cada posição limite pode ser ajustada ou excluída separadamente (a primeira posição limite só pode ser ajustada, mas não pode ser excluída separadamente, pode ser excluída ao excluir todas as configurações)

D. No modo de toque curto, se você pressionar e segurar o botão PARA CIMA ou PARA BAIXO por mais de 1,5 s, o motor se moverá continuamente.

E. No modo de movimento contínuo, se você pressionar duas vezes o botão de subida ou de descida (1s para cada vez), o motor irá diretamente para o limite SUPERIOR ou INFERIOR sem parar no limite INTERMEDIÁRIO.

Tabela de possíveis problemas e soluções

	Problemas	Causas	Soluções
1	Quando o motor está ligado na energia e não funciona ou funciona lentamente.	a. A tensão de alimentação está errada. b. Sobrecarga de peso. c. O motor está travado por conta da instalação incorreta.	a. Verificar a voltagem e mudar a conexão se necessário. b. Verifique se a potência do motor está de acordo com o peso da persiana. c. Checar a instalação dos acessórios.
2	O motor para repentinamente durante a operação.	a. O motor está no modo de proteção de superaquecimento. b. A energia foi desligada.	a. O motor voltará a funcionar automaticamente depois de alguns minutos (10 à 20 minutos) b. Cheque a alimentação da energia.
3	A função anti-esmagamento do motor não é eficaz.	a. Os limites de parada superior e inferior não foram definidos. b. O conector das palhetas não é adequado.	a. Defina os limites de subida e descida. b. Cheque o conector e substitua por um adequado.
4	O motor sobe quando deveria descer.	a. As palhetas estão encontrando resistência na instalação ativando o modo anti-esmagamento. b. O motor não foi instalado na horizontal.	a. Verificar se existe alguma obstrução no funcionamento das palhetas. b. Reinstalar o motor da maneira correta.